

Apache 4 PRO

USV polyvalent pour levés
hydrographiques



Info@geonavprecision.ca

POINTS FORTS

L'USV APACHE 4 Pro est un drone marin polyvalent conçu pour répondre à une large gamme d'applications de levés hydrologiques. Il est compatible avec de nombreux profileurs de courants acoustiques Doppler (ADCP) et peut être associé au sondeur multifaisceaux CHCNAV HQ-400 pour réaliser des levés bathymétriques en haute résolution.

VOS LEVÉS EN TOUTE SÉCURITÉ

- Matériaux légers et résistants
- Prévention contre plantes aquatiques
- Mesure précise de la profondeur
- Multi-fonctions : profondeur et débit

TECHNOLOGIE HYBRIDE DE CONVERSION DU FLUX HYDRAULIQUE ET ALARME EN CAS D'ENCHEVÊTREMENT

- Conception dynamique réduisant de 70 % les risques d'enchevêtrement avec les plantes aquatiques.
- Alerte anti-enchevêtrement en temps réel pour protéger les moteurs.

UTILISATIONS MULTIPLES ET COMPATIBILITÉ ÉTENDUE

- Sondeur multifaisceaux et kits de lancement SVP en option.
- Technologie de navigation en ligne droite, compatible avec les principaux ADCP pour de multiples types de levés.

CONTACTEZ-NOUS : 819-250-2742

MESURES ADAPTATIVES POUR DES RELEVÉS PRÉCIS DANS DES ENVIRONNEMENTS COMPLEXES

- Transducteurs haute sensibilité, anti-interférences, avec réglage adaptatif des paramètres
- Résolution de mesure de 3 mm
- Zone aveugle de 10 cm
- Amélioration du rapport signal/bruit (SNR) : +6 dB

LOGICIEL EASYSAIL POUR LES LEVÉS BATHYMÉTRIQUES ET HYDROLOGIQUES

Aucun ordinateur externe nécessaire : Système intégré d'affichage, de contrôle et d'acquisition multi-faisceaux, avec superposition des données sur l'imagerie satellite. Ajustement automatique des paramètres pour garantir une couverture optimale.

Fonctionnalités hydrologiques avancées : Prend en charge la superposition de cartes satellites avec des diagrammes vectoriels de vitesse d'écoulement, la lecture et le post-traitement des données, ainsi que la synchronisation des données en un seul clic.

CAS D'UTILISATION

- Levé des ressources en eau
- Levé hydrologique
- Dragage de canaux
- Sauvetage d'urgence

SPÉCIFICATIONS

► Physique

Dimensions de la coque (L x l x H)	1200 mm x 750 mm x 400 mm
Matériau	Fibre de carbone à haute résistance et haut module
Fabrication	Moulage monobloc HPT
Poids (avec instrument et batteries)	36 kg
Charge utile maximale	50 kg
Anti-vague et vent	Niveau de vent 3 et niveau de houle 2
Conception de la coque	Navire à triple coque
GNSS	Double antenne GNSS interne
Étanche	IP67
Projet	8.6 cm (à vide)
Témoin lumineux	Deux couleurs (signal de position et signal différentiel)
Caméra	Vidéo omnidirectionnelle à 360°
Puit de montage ADCP	240 mm
Compatibilité ADCP	RiverStar, M9, RiverPro, RiverRay, RioGrande et autres ADCP
Instrumentation disponibles	ADCP, sondeur multi-faisceaux compact, sonar à balayage latéral, sonde de qualité de l'eau, seau d'échantillonnage
Distance et plage d'évitement des obstacles	0.2-40 m (H : 112°, V : 14°)

► Propulsion

Type d'hélice	Moteur à courant continu sans balais
Contrôle de la direction	Virage sans moteur de direction
Puissance nominale du moteur	800 W
Vitesse maximale du moteur	7200 ± 5% RPM
Installation du moteur	Enfichable
Capacité de la batterie Li-ion	32.4 V, 23.1 Ah
Autonomie de la batterie	9.8 h à 1.5 m/s (1 jeu de batterie, extensible)
Alimentation électrique	Prise en charge de batterie équilibrée simple/double
Remplacement de la batterie	Échangeable à chaud
Temps de chargement	3 h
Vitesse maximale	6.5 m/s

► Portée de la télécommande

Dimensions (L x l x H)	346 mm x 196.5 mm x 89.4 mm
Écran d'affichage	10 pouces
Ratio de résolution	1920 x 1200
Stockage interne	RAM : 4 GB, Stockage : 64 GB
Autonomie de la batterie	5 h
Fréquence de communication	2.4 GHz
Interface périphérique	USB, Nano SIM, carte TF (jusqu'à 128 Go), Type-C

► Communications

Communication de données	Standard 4G et télécommande
Portée de la télécommande	1 km (télécommande); illimité (4G)
Type carte SIM	Nano SIM
Interface réservée	2 ports RJ45, 2 ports série RS232
Mode de navigation	Manuel ou pilote automatique
Stockage des données	Local (multicanal) et à distance

► Logiciel

	Planification d'itinéraires et navigation autonome. Statistiques de kilométrage total, kilométrage restant, vidéo multi-angle et affichage cartographique en ligne. Contrôle des paramètres de la coque, manettes physiques et virtuelles, auto-vérification du système à la mise sous tension. Superposition de formes d'onde et correction d'attitude. Affichage en temps réel de la conversion de coordonnées, de la trajectoire, de la profondeur, des formes d'onde et des paramètres de la coque. Mises à jour en ligne des logiciels et des microprogrammes Exportation via USB/Type-C. Mode mono-faisceau : Collecte et traitement des données. Mode hydrologique : Sortie des résultats des mesures de débit. Mode multi-faisceaux : Ajustement des paramètres en temps réel.
EasySail	

► Positionnement

Constellations	BDS B1I/B2I /B3I, GPS L1C/A/L2P(Y)/L2C/L5, Galileo E1/E5a/E5b, GLONASS L1/L2, QZSS L1/L2/L5
Position autonome (RMS)	Horizontal : 1.5 m Vertical : 2.5 m
Précision positionnement DGNSS	Horizontal : 0.4 mm+1 ppm Vertical : 0.8 mm+1 ppm
Position GNSS RTK Précision	Horizontal : ±8 mm + 1 ppm Vertical : ±15 mm + 1 ppm
Protocoles radio	Satel 3AS, CHC(1), TT450, Transparent
Précision d'orientation	0.1 ° @1 m ligne de base
Stabilité navigation inertielle	6°/h (atténuation de la précision 1 m après 20 s)
Taux d'actualisation IMU	200 Hz

► Sondeur D270 mono-faisceau

Type de données	CHCGD (1), NMEA SDDPT/SDDBT, forme d'onde originale
Portée du sondeur	0.1 m à 200 m
Précision du sondeur	±0,01 m + 0,1% x D (D = profondeur de l'eau)
Résolution	3 mm
Taux d'échantillonnage maximum	30 Hz
Fréquence	200 kHz
Angle du faisceau	6.2° ± 1°
Vitesse du son	1400-1700 m/s
Plage de réglage	
Capteur de température d'eau intégré	-55°C à +100°C, correction en temps réel de la vitesse du son

*Les spécifications sont susceptibles d'être modifiées sans préavis.

(1) Le protocole CHCGD & CHC sont des formats CHCNAV.